

Modulplan Master Mechatronik - Vollzeit

	Modul 1							Modul 2				Modul 3				Modul 4				Modul 5							
1. Semester Sommersemester	nichttechn. Wahlpflichtm.		3D Robot Vision					Mechatronik				Optimale Steuerung und Regelung				Zuverlässigkeits- theorie		Data Science		Servoantriebstechnik							
	3 ECTS		ET1 APL					MB Grabow		APL		Döge		PL90		3 ECTS		3 ECTS		6 ECTS							
				3	2	0	0	1	2	2	0	0	2	1	1	0	1	1	0	0	1	2	0	0	2		
2. Semester Wintersemester	Mechatronik- Projekt		Komplexe Steuerungen					Elektromechanische Aktorsysteme				Num. Mathe/Optimierung				Augmented Reality/Virtual Reality				Optische und optoelektronische Sensorik							
			Müller APL					Förster		PL90		GW Kempka		PL90		6 ECTS				6 ECTS							
	0	1	0	2	2	0	0	1	3	0	0	2	3	1	0	1	2	0	2	1	2	0	1	1			
	GW																										
3. Semester Sommersemester	APL 6 ECTS		Masterarbeit 24 ECTS																					Kolloquium 3 ECTS			
	0	1																									